

# DATENBLATT

## MIKROMOTOR M600 / M605 / M610

Best.-Nr. M600

Best.-Nr. M605

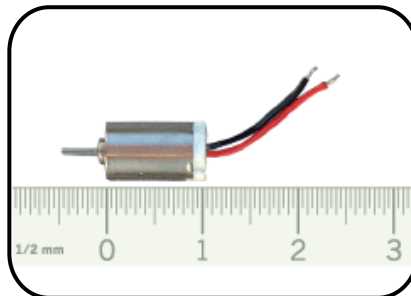
Best.-Nr. M610

Antriebsmotor, Abmessung: 6 x 10 mm

Diese Präzisions-Mikromotoren eignen sich zum Einsatz als Antriebsmotoren in 1:87 PKW's, Servos und Schaummodellen.

Diese Motoren besitzen eine fixierte Welle ohne Kunststoffteile! Die Motoren sind wahlweise auch mit Schnecke oder Ritzel lieferbar.

Passende Getriebe finden Sie unter Getriebebausätze.



### TECHNISCHE DATEN M600 / 605 / 610

Nennspannung (V)	1,3
Max. Abgabeleistung (W) bei $U_{\text{enn}}$	0,04
Leerlaufdrehzahl (U/min)	16000
Anlaufmoment ( $\mu\text{Nm}$ )	60
Mittlerer Leerlaufstrom (mA)	22
Gewicht (g)	1
Masse Durchmesser / Länge (mm)	6 x 10
Wellendurchmesser (mm)	0,8



erhältlich mit Welle



erhältlich mit Schnecke



erhältlich mit Ritzel

### Max. empfohlene Werte (mind. 10h)

Max. Dauerstrom (mA)	250
Max. Dauerdrehmoment ( $\mu\text{Nm}$ )	150
Max. Spannung (V)	3

### Motorspezifische Parameter

Gegen EMK (V/1000 Upm)	0,0662
Drehmomentkonstante (mNm/A)	0,637
Anschlusswiderstand (Ohm)	11,7
Leerlaufstrom bei $n=0$ (mA)	17
Änderung des Leerlaufstroms (mA/Upm)	2,83E-04

### BESTELLNUMMERN

Best.-Nr. (Motor mit Welle)	M600
Best.-Nr. (Motor mit M02 Schnecke)	M605
Best.-Nr. (Motor mit M02 Ritzel)	M610

### GLEICHUNGEN

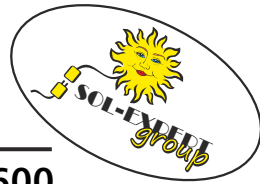
$$\text{Leerlaufstrom } I_l = I_o + n \cdot dI_o/n$$

$$\text{Strom } I = I_l + I_n \text{ mit } I_n = \text{Nutzstrom}$$

$$\text{Drehmoment } M = I_n \cdot \text{DMK}$$

$$\text{Spannung } U = n/1000 \cdot \text{EMK} + I \cdot R$$

$$\text{Nutzleistung } N_n = M \cdot \pi() \cdot n/30$$



# DATENBLATT

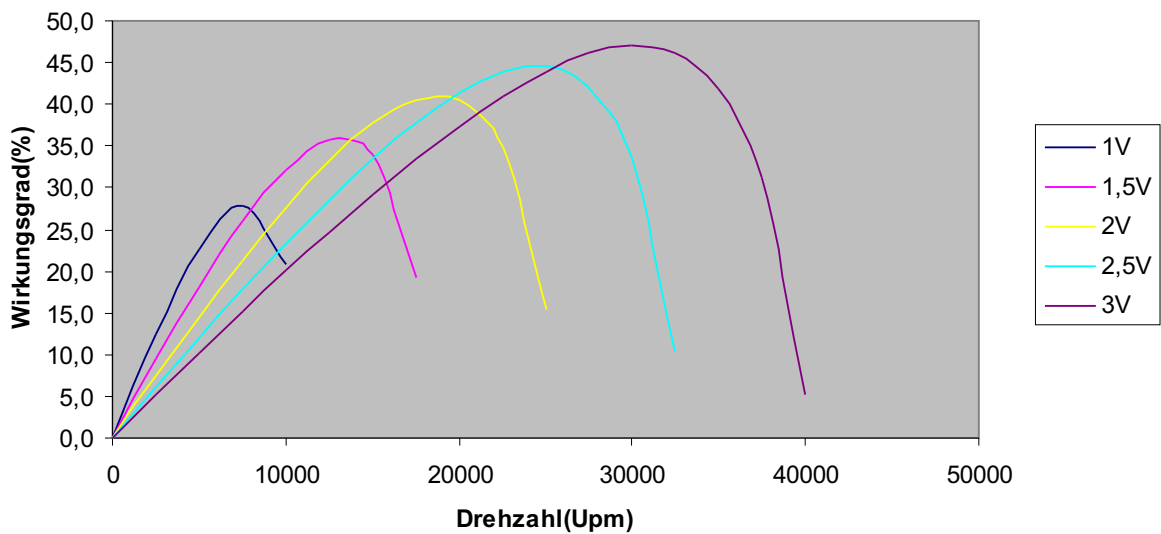
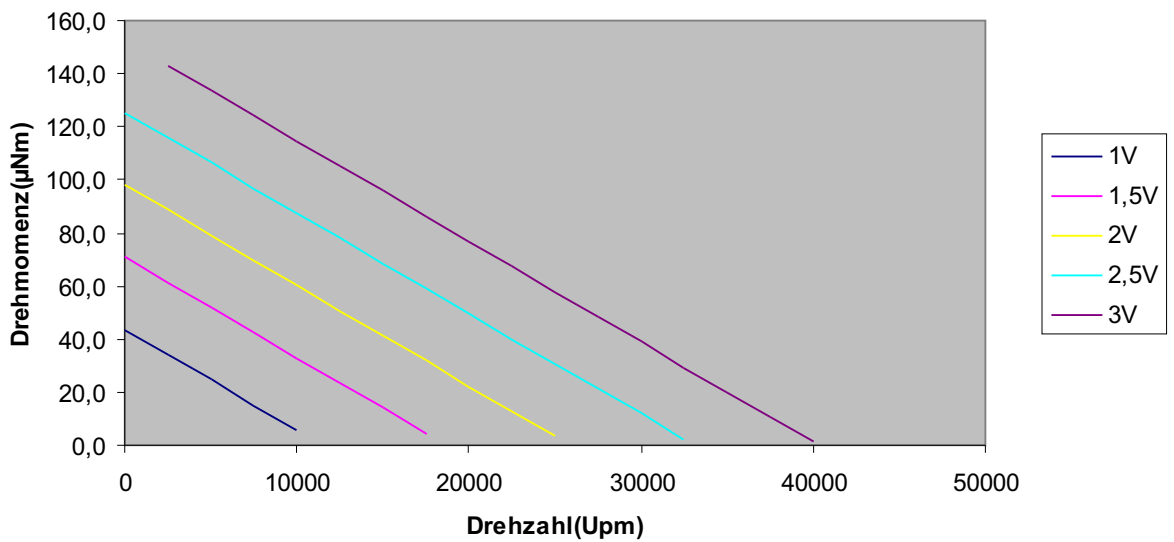
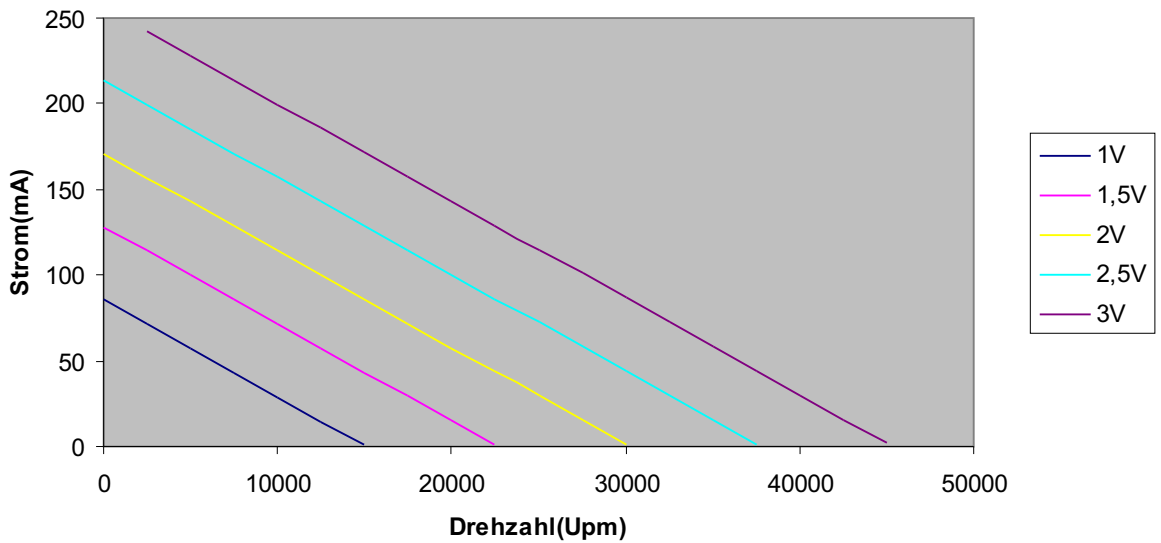
**MIKROMOTOR M600 / M605 / M610**

Best.-Nr. **M600**

Best.-Nr. **M605**

Best.-Nr. **M610**

Antriebsmotor, Abmessung: 6 x 10 mm



Änderungen und Irrtümer vorbehalten / Stand April 2008 / Christian Repky ©