

DATENBLATT

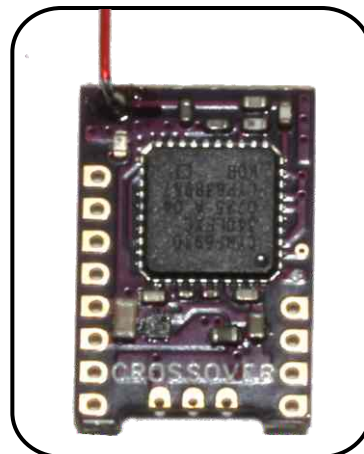
Empfänger MXO-3E-A2

Best.-Nr. 17401

Empfänger mit integrierten Fahrreglern

Empfänger mit integrierten Fahrreglern, 2,4 GHz, für AFHDS-2A mit kleinsten Abmessungen.

Neben einem 3 Motor- und 2 Servoausgängen bietet der Empfänger einen invertierten SBUS Ausgang. So können weitere Module angeschlossen werden. Zur Konfiguration wird der Programmier-Adapter benötigt. Der Empfänger ist AFHDS-2A kompatibel. Als Fernsteuerung eignet sich also z.B. die Jumper T-pro, die Radiomaster Boxer oder die FlySky FS-i6.



TECHNISCHE DATEN:

- | | |
|------------------------------------|---|
| - Abmessungen: 10 x 14,5 mm | - Fahrregler: 1A |
| - Gewicht: 1 Gramm | - Kanäle: 14 |
| - Protokoll: AFHDS-2A | - Telemetrie: Empfängerspannung, |
| - Spannung: 3-5V | Empfangsqualität |

Binden:

15 Sekunden nachdem der Empfänger eingeschaltet wurde, geht er in den Bindemodus, soweit noch kein bereits gebundener Sender gefunden wurde. Die LED wechselt dann von langsamem Blinken in schnelles Blitzen. Dann bitte den Sender ebenfalls in den Bindemodus bringen. Der Empfänger zeigt durch eine geänderte langsamere Blinkfrequenz den Start des Bindevorganges an. Nach 10 Sekunden ist der Bindevorgang abgeschlossen und die LED blinkt wieder schneller, je nach Sender erfolgt keine Erfolgsmeldung. Empfänger und Sender sollten nun ausgeschaltet werden. Beim nächsten Einschalten sind dann beide betriebsbereit. Je nach verwendetem Sender kann die Prozedur leicht variieren. Sollte das Binden nicht funktioniert haben, ist für einen erneuten Versuch die Lage und Entfernung von Sender und Empfänger zueinander zu verändern. Eventuell stören auch andere 2,4 GHZ Signale den Bindevorgang.

Programmierung:

Das Windows Programm zur Programmierung steht unter <https://store.mxo-rc.com/download-gui> zur Verfügung. Über den Adapter wird der Empfänger mit dem USB-Port des Computers verbunden. Dabei darf der Empfänger keine Signale des Senders empfangen, da der Port (MBUS) dann deaktiviert ist und ggf. als Servoanschluss genutzt werden kann.

Im Programm ist der entsprechende COM-Port auszuwählen (USB-SERIAL CH340) und dann „Connect“ auszuwählen. Nach ein paar Sekunden öffnet sich die Maske zur Konfiguration. Zum Abschluss wird mit „SAVE“ die Konfiguration zum Empfänger übertragen.

DATENBLATT

Empfänger MXO-3E-A2
Best.-Nr. 17401

Empfänger mit integrierten Fahrreglern

Einstellbare Parameter:

Mixer:

Hier können empfängerseitig 2 Regler gemischt werden, um z.B. ein Kettenlaufwerk anzusteuern, oder ein Schiffsmodell rein über die Propeller zu steuern.

Servo System:

Hier können die Servos einem Empfängerkanal zugeordnet werden. Auch die Drehrichtung kann angepasst werden. Nicht auswählbare Parameter sind grau dargestellt.

ESC System:

Je Fahrregler sind hier Drehrichtungsumkehr, Servosignalspreizung, Nullpunktbereich und Regelverhalten einstellbar.

ESC PWM Frequency:

Die Taktfrequenz der Fahrregler kann zwischen 12,5 Hz und 16 kHz eingestellt werden.

Betrieb:

- Die LED leuchtet, wenn Sender verbunden ist. Wird über Modell-Select ein anderes Modell gefahren, blinkt die LED.
- Um den SBUS zu nutzen, ist ein 1 kOhm Widerstand zwischen SBUS und Plus zu schalten.
- In der Regel muss der Empfänger nur einmal konfiguriert werden. Daher reicht es aus, die Verbindung zum Programmieradapter nur zur Programmierung anzulöten. Alternativ kann auch eine dreipolige Buchse zur Programmierung an verdeckter Stelle im Modell installiert werden.
- Über Telemetrie können mit einem geeigneten Sender die Empfängerspannung und die Empfangsqualität des Rückkanales angezeigt werden.

Belegung:

